

*Introducción*

*Tipos de...*

*Continuidad de...*

*Derivación de...*

5

## Integrales paramétricas

Contenidos

Título



Atrás

Página 1 de 29



# 1. Introducción

Muchas de las funciones que se manejan en Análisis Matemático no se conocen mediante expresiones elementales, sino que vienen dadas a través de series o integrales.

Un tipo particular de estas funciones son las llamadas *integrales paramétricas* o *integrales dependientes de parámetros*. Ejemplo de ellas son las expresiones del tipo

$$F(\lambda) = \int_a^b f(\lambda, x) dx \quad (\lambda \in \Lambda),$$

donde  $\Lambda \subset \mathbb{R}^p$ ,  $[a, b] \subset \mathbb{R}$ , y

$$\begin{aligned} f : \Lambda \times [a, b] &\rightarrow \mathbb{R} \\ (\lambda, x) &\mapsto f(\lambda, x) \end{aligned}$$

es integrable Riemann en  $[a, b]$  para cada  $\lambda \in \Lambda$ .

El conocimiento de la regularidad y propiedades del integrando  $f$  nos permitirá decidir sobre la regularidad y propiedades de la integral paramétrica  $F$ , aún cuando no se disponga de una expresión explícita de  $F$ . Una técnica frecuentemente utilizada para el cálculo de determinadas integrales consiste en diferenciar o integrar una integral paramétrica auxiliar.

## LA INTEGRAL DE RIEMANN MULTIPLE

Introducción

Tipos de...

Continuidad de...

Derivación de...

Contenidos

Título



Atrás

Página 3 de 29



## 2. Tipos de integrales paramétricas

### 2.1. Simples

#### 2.1.1. Límites fijos

Sean:  $\Lambda \subset \mathbb{R}^p$ ;  $I = [a, b] \subset \mathbb{R}$ ; y

$$\begin{aligned} f : \Lambda \times [a, b] &\rightarrow \mathbb{R} \\ (\lambda, x) &\mapsto f(\lambda, x) \end{aligned}$$

tal que  $f(\lambda, \cdot)$  es integrable Riemann sobre  $I$ , para cada  $\lambda \in \Lambda$ . La función

$$F(\lambda) = \int_a^b f(\lambda, x) dx \quad (\lambda \in \Lambda)$$

se llama *integral paramétrica simple con límites de integración fijos y parámetro*  $\lambda \in \Lambda$ .

## 2.1.2. Límites variables

Sean:  $\Lambda \subset \mathbb{R}^p$ ;  $a : \Lambda \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $b : \Lambda \rightarrow \mathbb{R}$  funciones acotadas, satisfaciendo  $a(\lambda) \leq b(\lambda)$  ( $\lambda \in \Lambda$ );

$$S(a, b) = \{(\lambda, x) \in \mathbb{R}^{p+1} : \lambda \in \Lambda, a(\lambda) \leq x \leq b(\lambda)\};$$

y

$$\begin{aligned} f : S(a, b) &\rightarrow \mathbb{R} \\ (\lambda, x) &\mapsto f(\lambda, x) \end{aligned}$$

tal que  $f(\lambda, \cdot)$  es integrable Riemann sobre  $[a(\lambda), b(\lambda)]$ , para cada  $\lambda \in \Lambda$ . La función

$$F(\lambda) = \int_{a(\lambda)}^{b(\lambda)} f(\lambda, x) dx \quad (\lambda \in \Lambda)$$

se llama *integral paramétrica simple con límites de integración variables y parámetro*  $\lambda \in \Lambda$ .

## 2.2. Múltiples

Sean:  $\Lambda \subset \mathbb{R}^p$ ;  $M \subset \mathbb{R}^q$ , medible Jordan ; y

$$\begin{aligned} f : \Lambda \times M &\rightarrow \mathbb{R} \\ (\lambda, x) &\mapsto f(\lambda, x) \end{aligned}$$

tal que  $f(\lambda, \cdot)$  es integrable Riemann sobre  $M$ , para cada  $\lambda \in \Lambda$ . La función

$$F(\lambda) = \int_M f(\lambda, x) dx \quad (\lambda \in \Lambda)$$

se llama *integral paramétrica múltiple con parámetro*  $\lambda \in \Lambda$ .

Introducción

Tipos de...

Continuidad de...

Derivación de...

Contenidos

Título



Atrás

Página 6 de 29



## 2.2.1. Ejemplo (Integral paramétrica múltiple)

Sean:

$$\Lambda = ]-\pi/2, \pi/2[ ,$$

$$M = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : 0 \leq x \leq 1, 0 \leq y \leq x\} ,$$

$$F(\lambda) = \iint_M \tan(\lambda x) [1 + \tan^2(\lambda y)] dx dy = \begin{cases} 0, & \lambda = 0 \\ \frac{\tan \lambda - \lambda}{\lambda^2}, & \lambda \neq 0. \end{cases}$$

## 2.3. Reducción de integrales del tipo 2.1.2 al tipo 2.1.1

Sean:  $\Lambda \subset \mathbb{R}^p$ ;  $a : \Lambda \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $b : \Lambda \rightarrow \mathbb{R}$  funciones acotadas, satisfaciendo  $a(\lambda) \leq b(\lambda)$  ( $\lambda \in \Lambda$ );

$$S(a, b) = \{(\lambda, x) \in \mathbb{R}^{p+1} : \lambda \in \Lambda, a(\lambda) \leq x \leq b(\lambda)\};$$

y

$$\begin{aligned} f : S(a, b) &\rightarrow \mathbb{R} \\ (\lambda, x) &\mapsto f(\lambda, x) \end{aligned}$$

tal que  $f(\lambda, \cdot)$  es continua en  $[a(\lambda), b(\lambda)]$ , para cada  $\lambda \in \Lambda$ . Se verifica:

$$\int_{a(\lambda)}^{b(\lambda)} f(\lambda, x) dx = \int_0^1 g(\lambda, t) dt,$$

donde

$$g(\lambda, t) = f(\lambda, a(\lambda) + [b(\lambda) - a(\lambda)]t) [b(\lambda) - a(\lambda)] \quad (\lambda \in \Lambda, t \in [0, 1]).$$



### 2.3.1. Demostración

Para cada  $\lambda \in \Lambda$ , consideramos

$$\begin{aligned}\varphi_\lambda : [0, 1] &\rightarrow [a(\lambda), b(\lambda)] \\ t &\mapsto \varphi_\lambda(t) = a(\lambda) + [b(\lambda) - a(\lambda)] t.\end{aligned}$$

Esta aplicación es una biyección  $C^\infty$  con inversa  $C^\infty$ , y, por tanto, puede ser tomada como un cambio de variable para aplicar la regla de integración por sustitución:

$$\int_{a(\lambda)}^{b(\lambda)} f(\lambda, x) dx = \int_0^1 f(\lambda, \varphi_\lambda(t)) \varphi'_\lambda(t) dt = \int_0^1 g(\lambda, t) dt \quad (\lambda \in \Lambda).$$

## 3. Continuidad de las integrales paramétricas

### 3.1. Simples

#### 3.1.1. Límites fijos

Sean:  $\Lambda \subset \mathbb{R}^p$ ;  $I = [a, b] \subset \mathbb{R}$ ; y

$$\begin{aligned} f : \Lambda \times [a, b] &\rightarrow \mathbb{R} \\ (\lambda, x) &\mapsto f(\lambda, x). \end{aligned}$$

Si:

1.  $\Lambda$  es compacto, y

2.  $f$  es continua,

entonces la integral paramétrica

$$F(\lambda) = \int_a^b f(\lambda, x) dx \quad (\lambda \in \Lambda)$$

existe y es uniformemente continua sobre  $\Lambda$ .

### 3.1.2. Límites variables

Sean:  $\Lambda \subset \mathbb{R}^p$ ;  $a : \Lambda \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $b : \Lambda \rightarrow \mathbb{R}$  funciones que satisfacen  $a(\lambda) \leq b(\lambda)$  ( $\lambda \in \Lambda$ );

$$S(a, b) = \{(\lambda, x) \in \mathbb{R}^{p+1} : \lambda \in \Lambda, a(\lambda) \leq x \leq b(\lambda)\};$$

y

$$\begin{aligned} f : S(a, b) &\rightarrow \mathbb{R} \\ (\lambda, x) &\mapsto f(\lambda, x). \end{aligned}$$

Si:

1.  $\Lambda$  es compacto, y
2.  $a, b$  y  $f$  son continuas,

entonces la integral paramétrica

$$F(\lambda) = \int_{a(\lambda)}^{b(\lambda)} f(\lambda, x) dx \quad (\lambda \in \Lambda)$$

existe y es uniformemente continua sobre  $\Lambda$ .

## 3.2. Múltiples

Sean:  $\Lambda \subset \mathbb{R}^p$ ;  $M \subset \mathbb{R}^q$ , medible Jordan; y

$$\begin{aligned} f : \Lambda \times M &\rightarrow \mathbb{R} \\ (\lambda, x) &\mapsto f(\lambda, x). \end{aligned}$$

Si:

1.  $\Lambda$  y  $M$  son compactos, y
2.  $f$  es continua,

entonces la integral paramétrica

$$F(\lambda) = \int_M f(\lambda, x) dx \quad (\lambda \in \Lambda)$$

existe y es uniformemente continua sobre  $\Lambda$ .

### 3.2.1. Demostración

Ya que 3.1.2 se reduce a 3.1.1 (sección 2.3) y éste es un caso particular de 3.2, basta probar 3.2.

*Demostración de 3.2*

Puesto que  $f$  es continua, es continua en cada variable; luego,  $f(\lambda, \cdot)$  es integrable Riemann sobre  $M$  para todo  $\lambda \in \Lambda$ , y  $F$  existe.

Como  $\Lambda$  se supone compacto, sólo tenemos que comprobar que  $F$  es continua sobre  $\Lambda$ , es decir, que  $F$  es continua en cada  $\lambda_0 \in \Lambda$ .

Pongamos

$$|M| = \int_M dx.$$

Si  $|M| = 0$ ,  $F$  es idénticamente nula, y no hay nada que probar. Por tanto, supondremos  $|M| > 0$ .

Sea  $\lambda_0 \in \Lambda$ , y sea  $\varepsilon > 0$ . Al ser  $f$  continua en  $\Lambda \times M$ , que es compacto (producto cartesiano de compactos),  $f$  es uniformemente continua en  $\Lambda \times M$ . Así, existe  $\delta > 0$  tal que  $\lambda \in \Lambda$  y  $\|(\lambda, x) - (\lambda_0, x)\| < \delta$  implica

$$|f(\lambda, x) - f(\lambda_0, x)| < \frac{\varepsilon}{|M|} \quad (x \in M).$$

Claramente

$$\|\lambda - \lambda_0\| = \|(\lambda, x) - (\lambda_0, x)\| \quad (\lambda \in \Lambda, x \in M),$$

Introducción

Tipos de...

Continuidad de...

Derivación de...

Contenidos

Título



Atrás

Página 15 de 29



donde en el primer miembro tomamos la norma de  $\mathbb{R}^p$  y en el segundo la de  $\mathbb{R}^{p+q}$ .  
Luego, para  $\|\lambda - \lambda_0\| < \delta$  podemos escribir

$$\begin{aligned} |F(\lambda) - F(\lambda_0)| &= \left| \int_M f(\lambda, x) dx - \int_M f(\lambda_0, x) dx \right| \\ &= \left| \int_M [f(\lambda, x) - f(\lambda_0, x)] dx \right| \\ &\leq \int_M |f(\lambda, x) - f(\lambda_0, x)| dx \\ &< \frac{\varepsilon}{|M|} \int_M dx \\ &= \varepsilon, \end{aligned}$$

como queríamos demostrar.

### 3.2.2. Corolario

En las hipótesis de 3.1.1, 3.1.2 y 3.2 anteriores, respectivamente, los límites siguientes existen y pueden calcularse como se indica, para  $\lambda_0 \in \Lambda$ :



$$3.1.1 \quad \lim_{\lambda \rightarrow \lambda_0} \int_a^b f(\lambda, x) dx = \int_a^b f(\lambda_0, x) dx;$$

$$3.1.2 \quad \lim_{\lambda \rightarrow \lambda_0} \int_{a(\lambda)}^{b(\lambda)} f(\lambda, x) dx = \int_{a(\lambda_0)}^{b(\lambda_0)} f(\lambda_0, x) dx;$$

$$3.2 \quad \lim_{\lambda \rightarrow \lambda_0} \int_M f(\lambda, x) dx = \int_M f(\lambda_0, x) dx.$$

Introducción

Tipos de...

Continuidad de...

Derivación de...

Contenidos

Título



Atrás

Página 17 de 29



## 4. Derivación de integrales paramétricas

Los siguientes resultados de derivación de integrales paramétricas se conocen como *Regla de Leibniz*.

## 4.1. Simples

### 4.1.1. Límites fijos

Sean:  $\Lambda \subset \mathbb{R}^p$ ;  $I = [a, b] \subset \mathbb{R}$ ; y

$$\begin{aligned} f : \Lambda \times [a, b] &\rightarrow \mathbb{R} \\ (\lambda, x) &\mapsto f(\lambda, x). \end{aligned}$$

Si:

1.  $\Lambda$  es abierto, y
2.  $f$  es continua, con derivada parcial  $\partial f / \partial \lambda_i$  continua en  $\Lambda \times I$  para algún  $i = 1, \dots, p$  ( $\lambda = (\lambda_1, \dots, \lambda_p)$ ),

entonces la integral paramétrica

$$F(\lambda) = \int_a^b f(\lambda, x) dx \quad (\lambda \in \Lambda)$$

existe y es derivable respecto de  $\lambda_i$ , teniéndose que

$$\frac{\partial F(\lambda)}{\partial \lambda_i} = \frac{\partial}{\partial \lambda_i} \int_a^b f(\lambda, x) dx = \int_a^b \frac{\partial f(\lambda, x)}{\partial \lambda_i} dx \quad (\lambda \in \Lambda).$$

#### 4.1.2. Límites variables

Sean:  $\Lambda \subset \mathbb{R}^p$ ;  $a : \Lambda \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $b : \Lambda \rightarrow \mathbb{R}$  funciones acotadas, satisfaciendo  $a(\lambda) \leq b(\lambda)$  ( $\lambda \in \Lambda$ );

$$S(a, b) = \{(\lambda, x) \in \mathbb{R}^{p+1} : \lambda \in \Lambda, a(\lambda) \leq x \leq b(\lambda)\};$$

$U$  abierto en  $\mathbb{R}^{p+1}$  que contiene a  $S(a, b)$ ; y

$$f : U \rightarrow \mathbb{R} \\ (\lambda, x) \mapsto f(\lambda, x).$$

Si:

1.  $\Lambda$  es abierto, y
2.  $a, b$  y  $f$  son continuas, con derivadas parciales  $\partial a/\partial \lambda_i, \partial b/\partial \lambda_i$  y  $\partial f/\partial \lambda_i$  continuas en sus respectivos dominios para algún  $i = 1, \dots, p$  ( $\lambda = (\lambda_1, \dots, \lambda_p)$ ),

entonces la integral paramétrica

$$F(\lambda) = \int_{a(\lambda)}^{b(\lambda)} f(\lambda, x) dx \quad (\lambda \in \Lambda)$$

existe y es derivable respecto de  $\lambda_i$ , teniéndose que

$$\begin{aligned} \frac{\partial F(\lambda)}{\partial \lambda_i} &= \\ &= \frac{\partial}{\partial \lambda_i} \int_{a(\lambda)}^{b(\lambda)} f(\lambda, x) dx \\ &= \int_{a(\lambda)}^{b(\lambda)} \frac{\partial f(\lambda, x)}{\partial \lambda_i} dx + \frac{\partial b(\lambda)}{\partial \lambda_i} f(\lambda, b(\lambda)) - \frac{\partial a(\lambda)}{\partial \lambda_i} f(\lambda, a(\lambda)) \quad (\lambda \in \Lambda). \end{aligned}$$

Introducción

Tipos de...

Continuidad de...

Derivación de...

Contenidos

Título



Atrás

Página 21 de 29

## 4.2. Múltiples

Sean:  $\Lambda \subset \mathbb{R}^p$ ;  $M \subset \mathbb{R}^q$ , medible Jordan; y

$$\begin{aligned} f : \Lambda \times M &\rightarrow \mathbb{R} \\ (\lambda, x) &\mapsto f(\lambda, x). \end{aligned}$$

Si:

1.  $\Lambda$  es abierto;
2.  $M$  es compacto; y
3.  $f$  es continua, con derivada parcial  $\partial f / \partial \lambda_i$  continua para algún  $i = 1, \dots, p$  ( $\lambda = (\lambda_1, \dots, \lambda_p)$ ),

entonces la integral paramétrica

$$F(\lambda) = \int_M f(\lambda, x) dx \quad (\lambda \in \Lambda)$$

existe y es derivable respecto de  $\lambda_i$ , teniéndose que

$$\frac{\partial F(\lambda)}{\partial \lambda_i} = \frac{\partial}{\partial \lambda_i} \int_M f(\lambda, x) dx = \int_M \frac{\partial f(\lambda, x)}{\partial \lambda_i} dx \quad (\lambda \in \Lambda).$$

### 4.2.1. Demostración

Puesto que 4.1.1 es un caso particular de 4.2, sólo demostraremos 4.2 y 4.1.2.

#### *Demostración de 4.2*

Como antes, suponemos  $|M| > 0$ .

Fijemos  $\lambda \in \Lambda$ . Queremos ver que existe  $\partial F(\lambda)/\partial \lambda_i$ , y se calcula como se afirma.

Puesto que  $\Lambda$  es abierto, existe  $r_\lambda > 0$  tal que la bola cerrada de centro  $\lambda$  y radio  $r_\lambda$  en  $\mathbb{R}^p$ ,

$$B(\lambda, r_\lambda) = \{\mu \in \mathbb{R}^p : \|\lambda - \mu\| \leq r_\lambda\},$$

está contenida en  $\Lambda$ .

Sea  $e_i$  el  $i$ -ésimo vector unitario canónico de  $\mathbb{R}^p$ . Debemos demostrar:

$$\lim_{\rho \rightarrow 0} \frac{F(\lambda + \rho e_i) - F(\lambda)}{\rho} = \int_M \frac{\partial f(\lambda, x)}{\partial \lambda_i} dx.$$

La función

$$\rho \mapsto f(\lambda + \rho e_i, x)$$

depende de  $x \in M$  y está definida para  $|\rho| \leq r_\lambda$ , pues, en tal caso,  $\lambda + \rho e_i \in B(\lambda, r_\lambda) \subset \Lambda$ :

$$\|(\lambda + \rho e_i) - \lambda\| = \|\rho e_i\| = |\rho| \|e_i\| = |\rho| \leq r_\lambda.$$

Por el teorema de los incrementos finitos,

$$\begin{aligned} \frac{F(\lambda + \rho e_i) - F(\lambda)}{\rho} &= \int_M \frac{f(\lambda + \rho e_i, x) - f(\lambda, x)}{\rho} dx \\ &= \int_M \frac{\partial f(\lambda + \theta \rho e_i, x)}{\partial \lambda_i} dx \end{aligned}$$

para cierto  $\theta \in (0, 1)$ , dependiente de  $x \in M$  y de  $\rho \in [-r_\lambda, r_\lambda]$ . Luego,

$$\begin{aligned} & \left| \frac{F(\lambda + \rho e_i) - F(\lambda)}{\rho} - \int_M \frac{\partial f(\lambda, x)}{\partial \lambda_i} dx \right| \leq \\ & \leq \int_M \left| \frac{\partial f(\lambda + \theta \rho e_i, x)}{\partial \lambda_i} - \frac{\partial f(\lambda, x)}{\partial \lambda_i} \right| dx. \end{aligned}$$

Como  $\partial f / \partial \lambda_i$  es continua en el compacto  $B(\lambda, r_\lambda) \times M$ , es uniformemente continua en dicho compacto. Así, dado  $\varepsilon > 0$  existe  $\delta > 0$  tal que si  $|\rho| < \delta < r_\lambda$  y  $x \in M$ , se



cumple

$$\left| \frac{\partial f(\lambda + \theta \rho e_i, x)}{\partial \lambda_i} - \frac{\partial f(\lambda, x)}{\partial \lambda_i} \right| < \frac{\varepsilon}{|M|}.$$

Concluimos:

$$\left| \frac{F(\lambda + \rho e_i) - F(\lambda)}{\rho} - \int_M \frac{\partial f(\lambda, x)}{\partial \lambda_i} dx \right| < \frac{\varepsilon}{|M|} \int_M dx = \varepsilon.$$

*Demostración de 4.1.2*

Nos apoyaremos en 4.1.1, que está probado por ser un caso particular de 4.2.

Puesto que  $a, b$  son continuas en  $\Lambda$ ,  $S(a, b) \subset U$ , y  $U$  es abierto, dado  $\lambda_0 \in \Lambda$  existen  $\delta_0 > 0, h_0 > 0$  tales que  $C_0 \subset U$ , siendo

$$C_0 = U(\lambda_0, \delta_0) \times [a(\lambda_0) - h_0, b(\lambda_0) + h_0];$$

aquí,

$$U(\lambda_0, \delta_0) = \{\lambda \in \Lambda : \|\lambda - \lambda_0\| < \delta_0\}$$

denota la bola abierta de centro  $\lambda_0$  y radio  $\delta_0$  en  $\mathbb{R}^p$ .

Ahora, para  $\|\lambda - \lambda_0\| < \delta_0$  se tiene

$$\int_{a(\lambda)}^{b(\lambda)} f(\lambda, x) dx = I(\lambda) + I_b(\lambda) - I_a(\lambda), \quad (1)$$

con

$$I(\lambda) = \int_{a(\lambda_0)}^{b(\lambda_0)} f(\lambda, x) dx,$$

$$I_a(\lambda) = \int_{a(\lambda_0)}^{a(\lambda)} f(\lambda, x) dx,$$

$$I_b(\lambda) = \int_{b(\lambda_0)}^{b(\lambda)} f(\lambda, x) dx.$$

La integral  $I(\lambda)$  tiene límites de integración fijos, luego le es de aplicación 4.1.1, donde reemplazamos  $\Lambda \times I$  por  $C_0$ :

$$\frac{\partial I(\lambda)}{\partial \lambda_i} \Big|_{\lambda=\lambda_0} = \int_{a(\lambda_0)}^{b(\lambda_0)} \frac{\partial f(\lambda_0, x)}{\partial \lambda_i} dx. \quad (2)$$

Introducción

Tipos de...

Continuidad de...

Derivación de...

Contenidos

Título

◀ ▶

◀ ▶

Atrás

Página 26 de 29

Veamos que  $I_a(\lambda)$ ,  $I_b(\lambda)$  son derivables en  $\lambda_0$  respecto de  $\lambda_i$ , y calculemos estas derivadas. Por analogía, basta considerar  $I_b(\lambda)$ .

Sea  $e_i$  el  $i$ -ésimo vector unitario canónico de  $\mathbb{R}^p$ . Se verifica:

$$\begin{aligned}\frac{\partial I_b(\lambda)}{\partial \lambda_i} \Big|_{\lambda=\lambda_0} &= \lim_{\rho \rightarrow 0} \frac{I_b(\lambda_0 + \rho e_i) - I_b(\lambda_0)}{\rho} \\ &= \lim_{\rho \rightarrow 0} \frac{1}{\rho} \int_{b(\lambda_0)}^{b(\lambda_0 + \rho e_i)} f(\lambda_0 + \rho e_i, x) dx.\end{aligned}$$

Por el teorema de la media, existe  $\xi = \xi(\rho) \in [b(\lambda_0), b(\lambda_0 + \rho e_i)]$  tal que

$$\int_{b(\lambda_0)}^{b(\lambda_0 + \rho e_i)} f(\lambda_0 + \rho e_i, x) dx = f(\lambda_0 + \rho e_i, \xi) [b(\lambda_0 + \rho e_i) - b(\lambda_0)].$$

Introducción

Tipos de...

Continuidad de...

Derivación de...

Contenidos

Título



Atrás

Página 27 de 29

Consecuentemente,

$$\begin{aligned}\frac{\partial I_b(\lambda)}{\partial \lambda_i} \Big|_{\lambda=\lambda_0} &= \lim_{\rho \rightarrow 0} \left[ \frac{b(\lambda_0 + \rho e_i) - b(\lambda_0)}{\rho} f(\lambda_0 + \rho e_i, \xi) \right] \\ &= \frac{\partial b(\lambda)}{\partial \lambda_i} \Big|_{\lambda=\lambda_0} f(\lambda_0, b(\lambda_0)).\end{aligned}$$

Aquí hemos usado la existencia de  $\partial b(\lambda)/\partial \lambda_i$  en  $\lambda_0$  y el hecho de que

$$\lim_{\rho \rightarrow 0} f(\lambda_0 + \rho e_i, \xi) = f(\lambda_0, b(\lambda_0));$$

esto último se deduce de lo siguiente:

- $\lim_{\rho \rightarrow 0} (\lambda_0 + \rho e_i) = \lambda_0$ ;
- $\lim_{\rho \rightarrow 0} b(\lambda_0 + \rho e_i) = b(\lambda_0)$  (pues  $b$  es continua en  $\lambda_0$ );
- $b(\lambda_0) \leq \xi \leq b(\lambda_0 + \rho e_i)$  implica  $\lim_{\rho \rightarrow 0} \xi(\rho) = b(\lambda_0)$ ; y
- $f$  es continua en  $(\lambda_0, b(\lambda_0))$ .

Hemos probado:

$$\frac{\partial I_b(\lambda)}{\partial \lambda_i} \Big|_{\lambda=\lambda_0} = \frac{\partial b(\lambda)}{\partial \lambda_i} \Big|_{\lambda=\lambda_0} f(\lambda_0, b(\lambda_0)). \quad (3)$$

Similarmente:

$$\frac{\partial I_a(\lambda)}{\partial \lambda_i} \Big|_{\lambda=\lambda_0} = \frac{\partial a(\lambda)}{\partial \lambda_i} \Big|_{\lambda=\lambda_0} f(\lambda_0, a(\lambda_0)). \quad (4)$$

La combinación de (1), (2), (3) y (4) completa la demostración.